

TD Physique N°8 - CONDENSATEURS

Capteur de proximité capacitif (E3a PSI 2013 – extrait)

Comme le montre la figure 1a ci-dessous, la tête de mesure de ce capteur est formée d'un conducteur cylindrique (A) et d'une enveloppe métallique coaxiale (B) réalisant un condensateur de capacité fixe C_e :

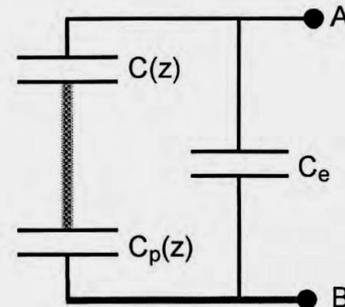
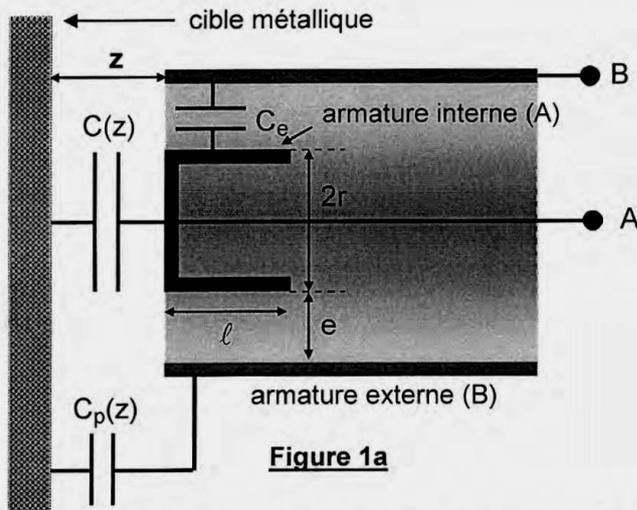


Figure 1a

Figure 1b

Le but de la mesure est de détecter la distance z entre la tête de mesure et la cible.

Lorsque la cible métallique s'approche de l'extrémité des conducteurs (A) et (B), ceux-ci constituent avec elle deux autres condensateurs :

- l'un, de capacité $C(z)$, a pour armatures le disque externe du conducteur central cylindrique (A) de diamètre $2r$ et z est la distance qui le sépare de la cible ;
- l'autre est un condensateur parasite, de capacité $C_p(z)$, formé par l'enveloppe extérieure (B) du capteur et la cible.

Le schéma électrique équivalent du capteur est représenté sur la figure 1b.

A1. Énoncer le théorème de GAUSS en électrostatique dans le vide de permittivité ϵ_0 .

Considérons un condensateur plan dont les faces en regard sont distantes de d et de surfaces S ; le vide règne entre ces deux électrodes. La distance d est suffisamment faible pour supposer les surfaces infinies.

A2. Exprimer, en le justifiant, le champ électrique \vec{E} dans le condensateur en fonction de la charge Q qu'il emmagasine, de S et de ϵ_0 ; en déduire sa capacité C .

Étudions maintenant un condensateur cylindrique de longueur infinie. Le rayon de son armature interne est r_1 et le rayon de son armature externe est r_2 ; ϵ_0 est la permittivité du vide entre ces deux électrodes et Q la charge d'une armature de longueur ℓ .

A3. Exprimer, en le justifiant, le champ électrique \vec{E} dans le condensateur. En déduire la capacité C de ce condensateur pour une longueur commune ℓ des électrodes. Écrire le résultat sous la forme : $C = \frac{\alpha}{\ln(r_2/r_1)}$ et identifier α .

A4. Écrire l'expression de la capacité $C(z)$ en fonction de ϵ_0 , r et z , puis celle de la capacité C_e en fonction de ϵ_0 , ℓ , r et e .

A5. Déterminer la capacité C_{AB} de la tête de mesure en fonction de C_e , $C(z)$ et $C_p(z)$.

A6. Proposer une opération technique simple permettant de s'affranchir de la capacité parasite $C_p(z)$ (ce qui sera le cas dans la suite du problème : $C_p \rightarrow +\infty$).

A7. Ecrire l'expression finale de la capacité C_{AB} en fonction de ε_0 , ℓ , r , e et z , sachant que la distance e entre les armatures en regard est faible devant leurs rayons respectifs. (effectuer pour cela un développement limité au 1^{er} ordre en e/r)

Le capteur fonctionne pour une distance cible-tête de mesure z variant d'une faible quantité Δz à partir d'une valeur de référence z_0 : $z = z_0 + \Delta z$ (avec l'approximation $\Delta z/z_0 \ll 1$).

A8. Montrer que la capacité C_{AB} peut s'écrire sous la forme : $C_{AB} = C_0 \left(1 + k \frac{\Delta z}{z_0} \right)$; identifier C_0 et k , puis calculer de façon approchée leurs valeurs numériques à l'aide des données suivantes : $r = 10 \text{ mm}$, $\ell = 10 \text{ mm}$, $e = 1 \text{ mm}$, $z_0 = 2 \text{ mm}$ et $\varepsilon_0 \cong 9.10^{-12} \text{ F.m}^{-1}$.