

TD Physique N°9 – CONDENSATEURS

Capteur de proximité capacitif (E3a PSI 2013 – extrait)

Comme le montre la *figure 1a* ci-dessous, la tête de mesure de ce capteur est formée d'un conducteur cylindrique (A) et d'une enveloppe métallique coaxiale (B) réalisant un condensateur de capacité fixe C_e :

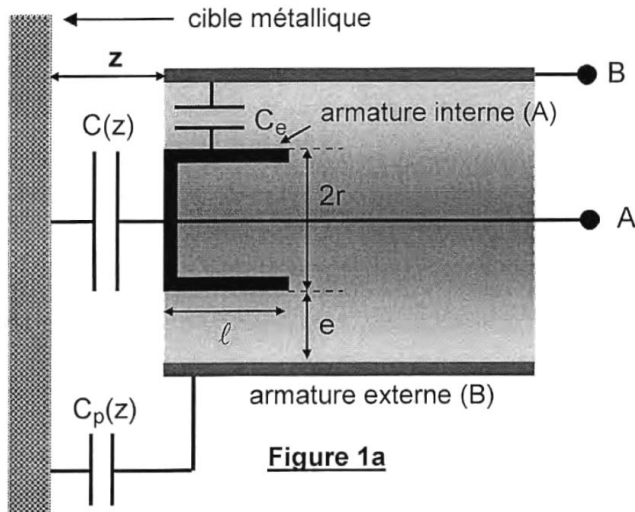


Figure 1a

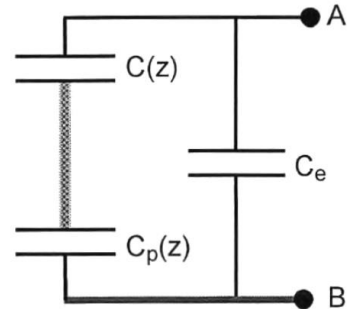


Figure 1b

Le but de la mesure est de détecter la distance z entre la tête de mesure et la cible.

Lorsque la cible métallique s'approche de l'extrémité des conducteurs (A) et (B), ceux-ci constituent avec elle deux autres condensateurs :

- l'un, de capacité $C(z)$, a pour armatures le disque externe du conducteur central cylindrique (A) de diamètre $2r$ et z est la distance qui le sépare de la cible ;
- l'autre est un condensateur parasite, de capacité $C_p(z)$, formé par l'enveloppe extérieure (B) du capteur et la cible.

Le schéma électrique équivalent du capteur est représenté sur la *figure 1b*.

A1. Énoncer le théorème de GAUSS en électrostatique dans le vide de permittivité ϵ_0 .

Considérons un condensateur plan dont les faces en regard sont distantes de d et de surfaces S ; le vide règne entre ces deux électrodes. La distance d est suffisamment faible pour supposer les surfaces infinies.

A2. Exprimer, en le justifiant, le champ électrique \vec{E} dans le condensateur en fonction de la charge Q qu'il emmagasine, de S et de ϵ_0 ; en déduire sa capacité C .

Étudions maintenant un condensateur cylindrique de longueur infinie. Le rayon de son armature interne est r_1 et le rayon de son armature externe est r_2 ; ϵ_0 est la permittivité du vide entre ces deux électrodes et Q la charge d'une armature de longueur ℓ .

A3. Exprimer, en le justifiant, le champ électrique \vec{E} dans le condensateur. En déduire la capacité C de ce condensateur pour une longueur commune ℓ des électrodes. Écrire le résultat sous la forme : $C = \frac{\alpha}{\ln(r_2/r_1)}$ et identifier α .

A4. Écrire l'expression de la capacité $C(z)$ en fonction de ϵ_0 , r et z , puis celle de la capacité C_e en fonction de ϵ_0 , ℓ , r et e .

A5. Déterminer la capacité C_{AB} de la tête de mesure en fonction de C_e , $C(z)$ et $C_p(z)$.

Dans la suite on supposera que l'on peut réaliser le système de sorte que C_p tende vers l'infini

A7. Ecrire l'expression finale de la capacité C_{AB} en fonction de ϵ_0 , ℓ , r , e et z , sachant que la distance e entre les armatures en regard est faible devant leurs rayons respectifs. (effectuer pour cela un développement limité au 1^{er} ordre en e/r)

Le capteur fonctionne pour une distance cible-tête de mesure z variant d'une faible quantité Δz à partir d'une valeur de référence z_0 : $z = z_0 + \Delta z$ (avec l'approximation $\Delta z/z_0 \ll 1$).

A8. Montrer que la capacité C_{AB} peut s'écrire sous la forme : $C_{AB} = C_0 \left(1 + k \frac{\Delta z}{z_0} \right)$; identifier C_0 et k , puis calculer de façon approchée leurs valeurs numériques à l'aide des données suivantes : $r = 10 \text{ mm}$, $\ell = 10 \text{ mm}$, $e = 1 \text{ mm}$, $z_0 = 2 \text{ mm}$ et $\epsilon_0 \cong 9.10^{-12} \text{ F.m}^{-1}$.